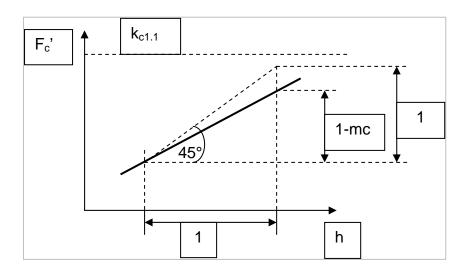
- 1. Bedeutung der Absolutkräfte in der Zerspanung
 - a. Auslegung von Werkzeugmaschinen und Werkzeugen
 - b. Beurteilung Verschleißverhalten
 - c. Standzeitkriterium Verschleiß über Kraft
 - d. Abschätzung der Werkstückqualität
 - e. Berechnung von Schnitt- und Vorschubleistung

$$F_i = L \big(\alpha_i * h_m * \beta_i * \rho\big) * b + M * b * K_{1i} * h_m + N * C_0 * a_e^{C_1 + 1} * v_f^{C_2 + 1} * v_c^{C_3 - 1} * d_{seq}^{C_4} + C_0 * a_e^{C_1 + 1} * v_f^{C_2 + 1} * v_c^{C_3 + 1} * d_{seq}^{C_4} + C_0 * a_e^{C_1 + 1} * v_f^{C_2 + 1} * v_c^{C_3 + 1} * d_{seq}^{C_4} + C_0 * a_e^{C_1 + 1} * v_f^{C_2 + 1} * v_c^{C_3 + 1} * d_{seq}^{C_4} + C_0 * a_e^{C_1 + 1} * v_f^{C_2 + 1} * v_c^{C_3 + 1} * d_{seq}^{C_4} + C_0 * a_e^{C_1 + 1} * v_f^{C_2 + 1} * v_c^{C_3 + 1} * d_{seq}^{C_4} + C_0 * a_e^{C_1 + 1} * v_f^{C_2 + 1} * v_c^{C_3 + 1} * d_{seq}^{C_4} + C_0 * a_e^{C_1 + 1} * v_f^{C_2 + 1} * v_c^{C_3 + 1} * d_{seq}^{C_4} + C_0 * d_{se$$

- 2. Freier Orthogonalschnitt
- nur Hauptscheide im Eingriff
- L = 1; M, N = 0
- 3. Gebundener Schnitt
- Haupt und Nebenschneide im Einsatz
- M = 1; L,N = 0
- 4. Bedeutung spezifische Schnittkräfte
- Schnittkraft bezogen auf b = 1mm, h = 1mm
- Vergleich der Zerspanbarkeit verschiedener Werkstoffe
- 5. Begründung für Verlauf der Kienzle Funktion (gebundener Schnitt M=1, L,N=0)

$$F_i = b * h^{1-mc} * k_{i1.1}$$



- es werden verschiedene f gefahren und die entsprechenden Kräfte zugeordnet
- Schnittiefe, Schnittgeschwindigkeit und Schneidteilgeometrie bleiben konstant

6. Pohl / Richter Gleichung

- Im Orthogonalen Schnitt (L=1, M,N = 0)
$$F_i = L(\alpha_i * h_m * \beta_i * \rho) * b$$

$$F_i = L(\alpha_i * h_m * \beta_i)*b \qquad Pohl 1934$$

$$F_{i} = A_{i}^{*} * b * (h_{m} + B_{i})$$
 $F_{i} = A_{i}^{*} * B_{i} * b + A_{i}^{*} * b * h_{m}$
 $A_{i}^{*} * B_{i} = \beta_{i}$
 $A_{i}^{*} = \alpha_{i}$

Richter 1954

7. Drei Berechnungsmöglichkeiten mittlere Spanungsdicke / Grenzen

$$h_{m} = \frac{1}{q * z_{E}} * \sqrt{\frac{a_{e}}{d_{s}}}$$
 Schleifen

 $q = Geschwindigkeitsverhältnis = v_c / v_f$ $z_E = Wirkschneidenzahl mm^{-1}$

$$h_m = f_z * \sin \kappa_r * \sin \phi$$
 Geometrisch

$$h_{m} = \frac{f_{z} * \sin \kappa_{r} * (\cos \phi_{1} - \cos \phi_{2})}{\phi_{2} - \phi_{1}}$$
 nach Integralem Mittelwert

$$h_{60} = f_z * \sin \kappa_r * \sqrt{\frac{a_e}{d}}$$
 Vereinfachung für $\phi = 60^\circ$

$$h_{\text{max}} = \frac{v_f}{v_c} * I_{z/2} * 2 * \sqrt{\frac{a_e}{d_s}}$$
 für Schleifen

$$h_{max} = 0.8 * r\epsilon$$
 für Drehen

Grund: Spanabnahme muss möglich sein, bei Überschreiten Spanabnahme an Nebenschneide möglich

- 8. Unzulänglichkeiten h_m
- nicht allgemein (direkt) berechenbar
- für Schleifen: ohne axialen Vorschub, d_s = Ø Schleifscheibe

9. Wirkschneidenzahl

 $z_e = f(v_c, v_f, a_e \dots d_s, z_{stat}) = Anzahl der Schneiden pro mm - problematisch ist die Grenze zu wählen, um Schneidenzahl zu bestimmen$

- 10. Bedeutung d_{seq}
- Maß für Schmiegung

$$d_{seq} = \frac{d_w * d_s}{d_w \pm d_s}$$
 + Aussenrundschleifen – Innenrundschleifen

Innenrund – gößer, da Kontaktlänge größer

11. geometrische Kontaktlänge

$$lg = \sqrt{a_e * d_{seq}}$$

12. Schleißen Kompromißfeld Spanen Reibung

reine Spanung = reines Fräsen C1 ... C4 = 0
F'c =
$$C_0 * a_e^{C_1+1} * v_f^{C_2+1} * v_c^{C_3-1} * d_{seq}^{C_4}$$

reine Reibung C1 =
$$-0.5$$
 C2 = -1 C3 = 1 C4 = 0.5

Für guten Prozeß alle Konstanten gehen gegen Null

13. Bedeutung Schleißdruck / Randzonenschädigung

$$p = \frac{F}{a_p * lg} \qquad p \downarrow : a_e \uparrow q \uparrow \uparrow d_{seq} \uparrow \qquad q -> vc \uparrow vf \downarrow$$

p↓: geringe Randzonenschädigung, geringer Energieeintrag, geringe Wärmeeinbringung, Scheiben mit keramischer Bindung

14.ec

$$e_c = C_0 * a_e^{C_1} * v_f^{C_2} * v_c^{C_3} * d_{seq}^{C_4}$$

geringe Schleifenergie > geringe Randzonenschädigung > geringer Energieeintrag > geringe Wärmeeinbringung